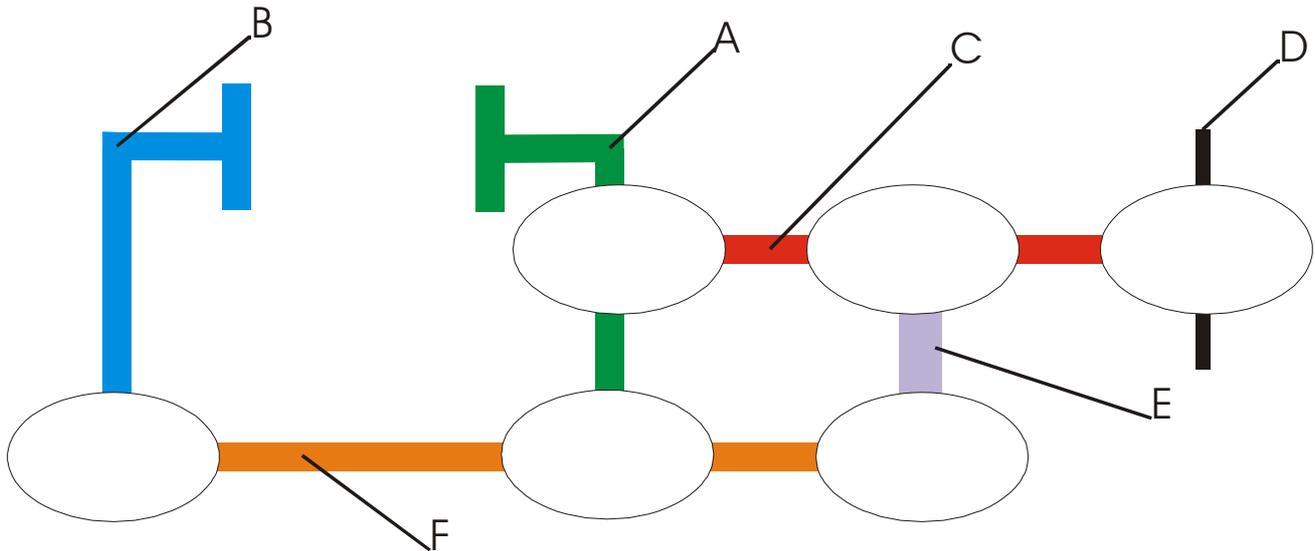




2°- de préciser les types de liaisons entre chaque classes d'équivalences et de les représenter schématiquement avec les couleurs correspondantes. (Donner les axes de rotation et de translation)

	Nom	Représentation	Rotation	Translation
A et C				
A et F				
B et F				
C et D				
C et E				
E et F				

3°- de compléter le schéma cinématique ci-dessous. Utiliser les couleurs correspondantes.

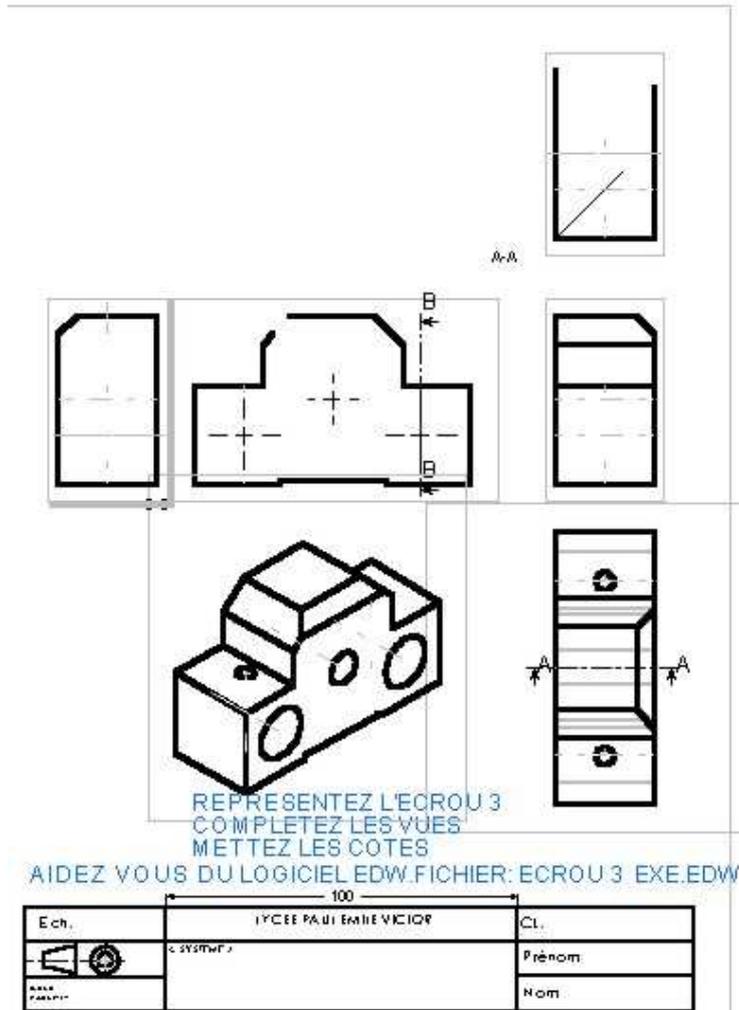


\*B,F,E font partie de la même classe d'équivalence

4°- de préciser comment sont effectués les liaisons .

	Nom	préciser comment est effectué la liaison
A et C		
A et F		
B et F		
C et D		
C et E		
E et F		

- 3 - **Travail graphique** : à l'échelle 1 :1, élaborer le dessin de définition de l'**écrou** ainsi que la cotation fonctionnelle suivant la figure ci-dessous.



- 4 **Travail modelleur**: réaliser l'écrou suivant ,ainsi que la mise en plan ci-dessus.

